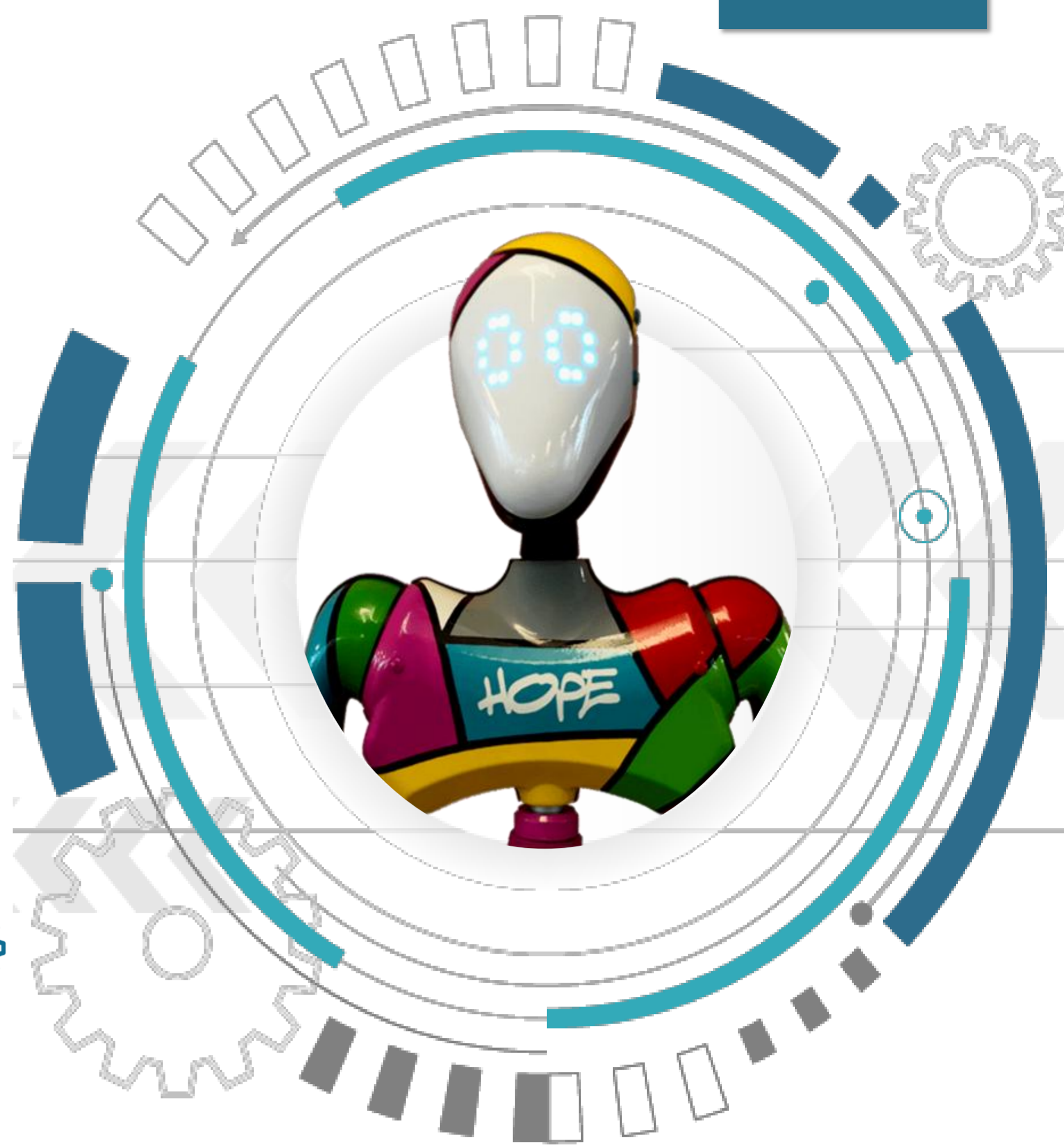


## Un robot au service de la réadaptation gériatrique

A. Ricci<sup>1</sup>, C. Bitzberger<sup>2</sup>, C. Duret<sup>3</sup>, D. Issom<sup>4</sup>, L. Rodriguez<sup>5</sup>, L. Troillet<sup>6</sup>, G. De La Rue<sup>7</sup>, I. Sarre<sup>8</sup> & P. Sutter<sup>9</sup>  
1. Ergonome SIMED-HUG, 2. Patient/proche partenaire, 3. Analyste HUG, 4. Assistant de recherche SIMED-HUG, 5. Infirmière coordinatrice en réhabilitation DRG-HUG, 6. Collaborateur scientifique SIMED-HUG, 7. CEO Even Bots, 8. Patient/proche partenaire, 9. Patient/proche partenaire  
Contact : arnaud.ricci@hcuge.ch



### Situation actuelle

- Population âgée
- Sédentarité
- Isolement social

### Défi

Soutenir  
l'autonomie des  
patients âgés

### Stimulation Cognitive

Partage de  
souvenirs avec les  
proches

Motivation à  
l'activité physique  
de manière ludique

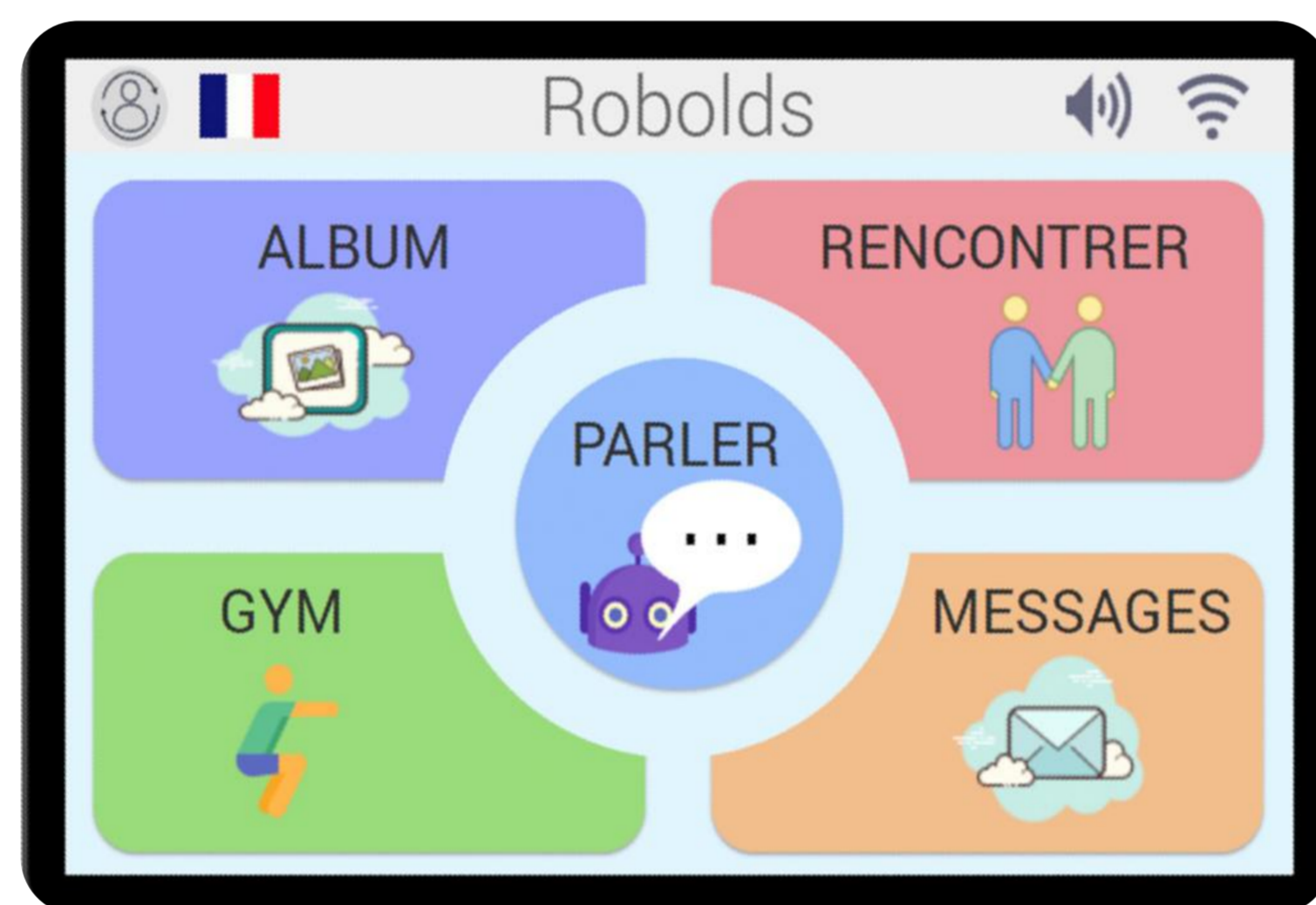
### Soutien à l'activité physique

### Renforcer le lien social

Rencontrer et  
discuter avec  
d'autres patients

Partager les moments  
du quotidien avec les  
proches

### Lien avec le monde extérieur



### Bénéfices et perspectives

Maintient et récupération des capacités physiques et cognitives des personnes âgées  
Acquisition de robots HOPE  
Développement des fonctionnalités  
Etude d'acceptabilité et de faisabilité